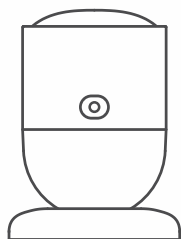


# Instrucciones previas



## SNZB-06P

Sensor de presencia humana Zigbee

El SNZB-06P emite ondas de radio FMCW y CW de 5,8 GHz en el área de detección y procesa las ondas de radio reflejadas de los objetivos dentro del área a través de la conversión de señales y algoritmos. Puede detectar objetivos con fluctuaciones de hasta 1mm o velocidades de hasta 3mm/s. La mayoría de los movimientos respiratorios humanos y los movimientos corporales menores tienen fluctuaciones superiores a 1mm o velocidades superiores a 3mm/s, lo que le permite identificar con sensibilidad la presencia de un cuerpo humano. Además, se pueden detectar todos los objetos en movimiento y, si la frecuencia de vibración o la frecuencia armónica de un objeto, invisible para el ojo humano, cae dentro del rango de frecuencias respiratorias humanas, el sensor puede observarlo, lo que lleva a una detección falsa de "presencia humana".

Debido a su alta sensibilidad y las limitaciones en los principios de detección, esta instrucción enumerará algunos escenarios comunes que pueden causar detecciones falsas.



## Escenarios de detección falsa

1



Funcionamiento de aires acondicionados, lavadoras y ventiladores.

2



Cortinas y plantas verdes mecidas por el viento.

3



Conductos de ventilación, conductos contra incendios, tuberías de drenaje.

4



Mascotas

5



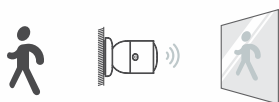
Robot aspirador en funcionamiento

6



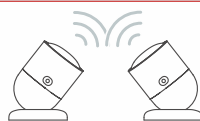
Detecta a través de paredes, personas, movimiento de objetos en habitaciones adyacentes o en exteriores.

7



Debido a la reflexión de microondas, se pueden detectar personas y objetos en movimiento detrás del sensor.

8



Los sensores de presencia humana podrían interferir entre sí



## Cuando se produce un disparador falso, se pueden tomar las siguientes medidas para la optimización y la depuración

1



Inspeccione el entorno, identifique y elimine las fuentes de interferencia o ajuste la ubicación de instalación del dispositivo lejos de las fuentes de interferencia.

2



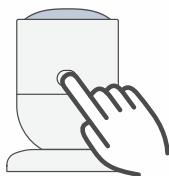
Ampliar la duración de la detección

3

### Reducir la sensibilidad del dispositivo



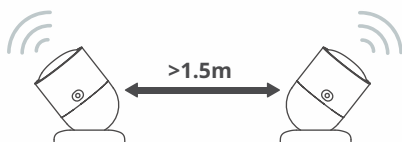
Utilice la aplicación eWeLink



- La luz indicadora parpadea lento una vez, cambia a baja sensibilidad y la distancia de detección es de 2,5 m.
- La luz indicadora parpadea lentamente dos veces, cambia a sensibilidad media y la distancia de detección es de 3,5 m.
- La luz indicadora parpadea lento tres veces, cambia a alta sensibilidad y la distancia de detección es de 4 m.

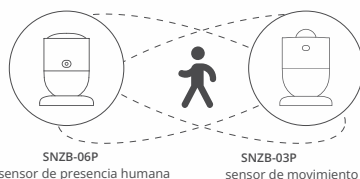
Presione dos veces el botón del dispositivo

4



Si hay varios sensores de presencia humana, procurar que estén alejados entre sí. Prestar atención a alinearlos en la misma dirección o en direcciones opuestas, evitando la irradiación directa entre módulos. Mantener una distancia de al menos 1,5 m entre sensores.

5



Cuando no se puede eliminar la fuente de interferencia, se puede utilizar junto con un sensor de movimiento para excluir parcialmente las fuentes de interferencia no biológicas (como ventiladores, lavadoras, aspiradoras robot, etc.). Ejemplo: "Si el sensor de movimiento detecta movimiento y el sensor de presencia humana detecta presencia, enciende la lámpara del escritorio".